

# SCARA机器人—介绍

• 关键词:

## 项目背景

- **行业:** 3C
- **应用:** SCARA 点胶/焊接机器人
- **解决问题:** 现在用的的脉冲卡无法解决防撞问题, 且成本偏高

## 解决方案

- **难点:** 机械手臂防撞
- **方案:** RTEX总线控制+防撞算法
- **组成:** RTEX总线控制器x1套 + 松下RTEX总线伺服x4套 + 定制防撞算法

## 方案效益

- 实现了加速和减速过程中的有效防撞, 反应时间快
- 取代原有脉冲控制方案, 接线和开发都变得方便
- TCO下降20%

