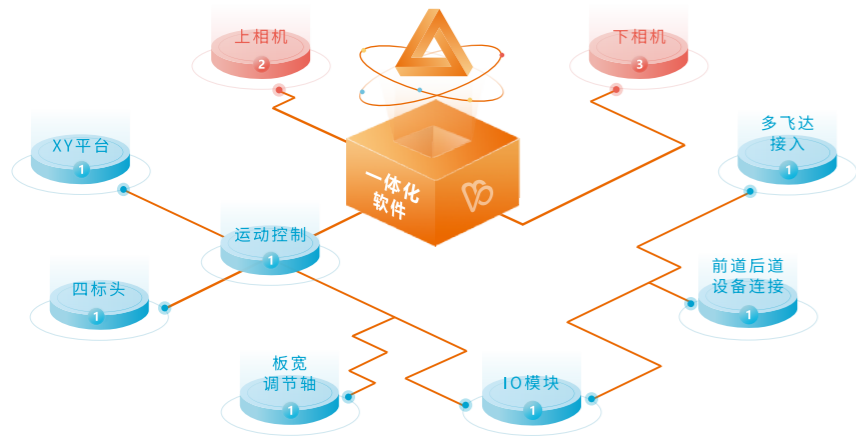
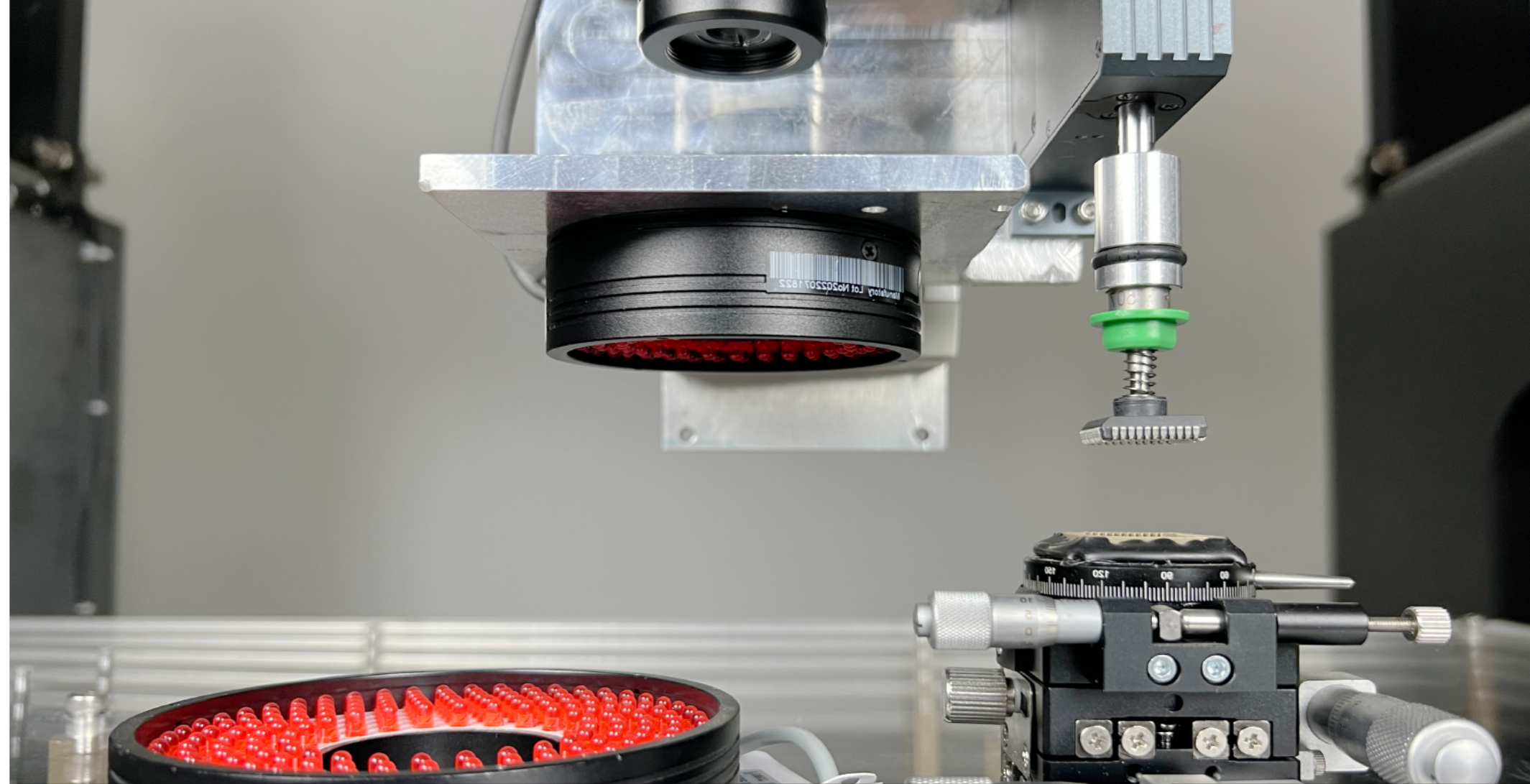


更快、更准、更高效 — Pick&Place解决方案



- 针对高速取放运动应用研发的软硬件一体化解决方案
- 重构, 升级和完善L1软件解决方案
- 提高L1的完成时效100%以上
- 简单直观的系统编程体验
- 简单高效高精度的系统设计体验
- 广泛适用于半导体, 新能源, 3C制造等行业中的各种需要高速取放的运动视觉场景



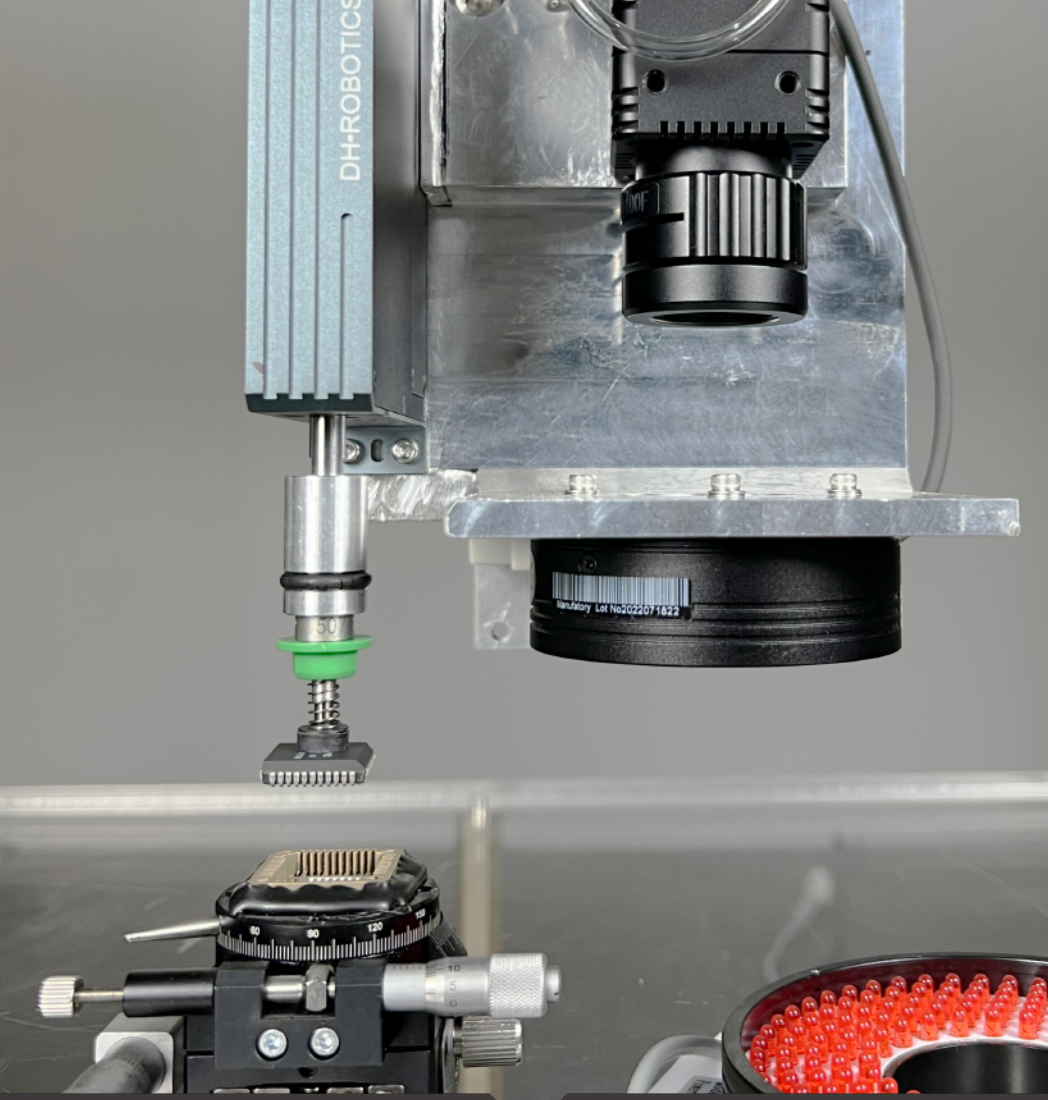
DO OUR BEST
TO BE THE
MOST VALUABLE PARTNER

上海山里智能科技有限公司
SENSE Intelligence (Shanghai) Technology Co.,Ltd



MOVIL2

发丝级精度&软硬一体化
支持高速飞拍的Pick&Place解决方案



适用场景

- 标签贴合, 适用多种标签, 不同贴标位置
- 贴膜, 薄膜种类多样, 贴合不同产品
- PCB贴片, 电器元件贴片种类繁多, PCB外形变化
- 生产线上各种抓取和放置, 搬运

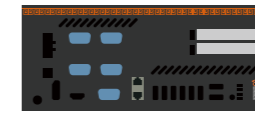
高精度·高速度·高品质

产品特点

- 1 高速门型运动规划**
 - 通过简单的门型运动时间和点位, 系统就能按照这些信息智能匹配一种可能的运动模式和参数, 通过实际运行的反馈还能进一步优化, 最终达到速度精度与机械磨损的完美平衡
- 2 EasyRealTime**
 - 通过C#进行控制逻辑编程, 并将编好的程序运行在实时系统内, 从而减少原来系统时序的不确定性和抖动, 提高系统控制的稳定性
- 3 NeoSight Location**
 - 针对高速飞拍位置调整专门优化过的视觉定位算法模块, 在运行速度上明显优于其他视觉软件, 同时兼具不错的绝对和重复定位精度
- 4 高速飞拍视觉采集模组**
 - 针对米级以上的秒速度和微米级别的重复定位精度要求, 而定制完成的飞拍取像系统, 在缩短了系统运行时间的同时, 保障和视觉图像采集的精度和稳定性
- 5 ZR电机**
 - 针对最后Z轴的高速上下和小角度调整, 提供了高精度或高速的两套方案, 大大提高了系统的效益

系统构成

1 硬件组成



EtherCAT总线控制器



直线电机(含驱动器)



ZR电机(含驱动器)



分布式IO模组



高速飞拍视觉采集模组

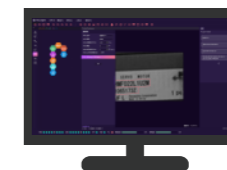
2 软件组成

- 基于INtime的EtherCAT总线控制模组



PVT运动、龙门控制、高速门型运动规划插补与连续轨迹运动、EasyRealTime

- NeoSight Location视觉对位软件模组



定位模组、测量模组、坐标系转换模组